

# Klausur zur Vorlesung „Dynamische Systeme in der Biologie“ (13.7.2016)

(1) Betrachten Sie die beiden gekoppelten Differentialgleichungen 1. Ordnung **[9]**

$$\begin{aligned} \tau_x \frac{dx}{dt} &= y & (I_x) \\ \tau_y \frac{dy}{dt} &= -x & (I_y) \end{aligned}$$

- (1a) Schreiben Sie die Dynamik als *eine* skalare Differentialgleichung 2. Ordnung. [1]  
 (1b) Ermitteln Sie die allgemeine Lösung dieser Gleichung. Wie viele freie Parameter gibt es? [4]  
 (1c) Wie schätzen Sie die Stabilität der Lösungen ein? (Heuristik, keine Herleitung!) [1]  
 (1d) Wie lautet die Lösung für die Anfangsbedingung  $x(t=0) = 0$ ,  $y(t=0) = 1$ ? [3]

(2) Das obige System werde nun durch zwei zusätzliche Terme erweitert, so dass sich **[16]**

$$\begin{aligned} \tau_x \frac{dx}{dt} &= y - x & (II_x) \\ \tau_y \frac{dy}{dt} &= -x - y & (II_y) \end{aligned}$$

als neues System ergibt.

- (2a) Wie lauten die Null-Isoklinen? Tragen Sie sie in eine Phasenraumskizze ein. Gibt es stationäre Lösungen? In welchen Richtungen schneiden Lösungen die Null-Isoklinen? [2]  
 (2b) Schreiben Sie das System als vektorwertige Differentialgleichung für  $\mathbf{z}=(x,y)^T$ , d.h.  $d\mathbf{z}/dt = A \mathbf{z}$ . Wie lautet die Koeffizientenmatrix A? [1]  
 (2c) Berechnen Sie die Eigenwerte und Eigenvektoren von A. [4]  
 (2d) Ermitteln Sie die allgemeine Lösung  $\mathbf{z}(t)$ . [4]  
 (2e) Wie entwickelt sich das System für lange Zeiten? [2]  
 (2f) Skizzieren Sie auf der Grundlage Ihrer Ergebnisse die Trajektorien einiger Lösungen in der Phasenraum-Ebene. Von welchem Typus ist die stationäre Lösung? [3]

(3) Betrachten Sie die Zustandsfunktion eines Systems mit zwei Variablen x,y: **[7]**

$$E(x,y) = x^2 + y^2$$

- (3a) Die Variablen x und y seien zeitabhängig. Wie ändert sich E entlang einer Trajektorie? Berechnen Sie dazu die totale Zeitableitung von E. [2]  
 (3b) Die Dynamik von x und y sei jetzt durch die Differentialgleichungen (I) gegeben. Wie verändert sich E im Lauf der Zeit? Was bedeutet dies für die Lösungen? [1]  
 (3c) Die Dynamik von x und y sei nun durch die Differentialgleichungen (II) gegeben. Wie verändert sich E im Lauf der Zeit? Was bedeutet dies für die Lösungen? [1]  
 (3d) Die Dynamik von x und y sei schließlich durch

$$\begin{aligned} \tau_x \frac{dx}{dt} &= y \cdot f(x,y) & (III_x) & \quad \text{bzw.} & \quad \tau_x \frac{dx}{dt} &= y + m(x,y) & (IV_x) \\ \tau_y \frac{dy}{dt} &= -x \cdot g(x,y) & (III_y) & & \quad \tau_y \frac{dy}{dt} &= -x + n(x,y) & (IV_y) \end{aligned}$$

mit beliebigen Funktionen f, g, m und n gegeben. Unter welcher Bedingung an f(x,y) und g(x,y) bzw. m(x,y) und n(x,y) ist E eine Erhaltungsgröße? Interpretieren Sie Ihr Ergebnis. [3]

(4) Fragen zur Neurobiologie und mathematischen Modellierung: **[18]**

- (4a) Welche physikalischen Größen bestimmen die Membranzeitkonstante eines Neurons? [1]  
 (4b) Wie kann man die Membranzeitkonstante experimentell ermitteln? [1]  
 (4c) Wie verhält sich ein „leaky-integrator neuron“ mit zeitabhängigem Inputstrom I(t) und was ist ein „integrate-and-fire“ Modell? [2]  
 (4d) Beschreiben Sie das Hodgkin-Huxley Modell. [3]  
 (4e) Welches ist die kürzeste Zeitkonstante im Hodgkin-Huxley Modell? Konsequenzen? [1]  
 (4f) Welche der Ihnen bekannten Modelle haben eine reine Spannungsschwelle? [1]  
 (4g) Skizzieren Sie die Prozesse der Signalübertragung an einer chemischen Synapse. [2]  
 (4h) Was versteht man unter „Long-Term-Potential (LTP)“? [1]  
 (4i) Welche synaptischen Größen änderten sich/sich nicht bei Markram/Tsodyks unter LTP? [1]  
 (4j) Welche Konsequenzen haben diese Ergebnisse für die neuronale Kodierung? [1]  
 (4j) Was ist der Unterschied zwischen „feed-forward“ und „recurrent“ neural networks? [1]  
 (4k) Was versteht man unter „assoziativer Mustererkennung“? [1]  
 (4l) Wie viele Muster kann man in einem Hopfield Modell mit  $10^3$  Units ungefähr speichern? [1]  
 (4m) Was bedeutet „memory catastrophe“ im Hopfield Modell? [1]